(12) NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum Internationales Büro



71 PRO 1871 DE LA SERIA DE LA COMPETATOR D

(43) Internationales Veröffentlichungsdatum 29. Dezember 2004 (29.12.2004)

PCT

(10) Internationale Veröffentlichungsnummer WO 2004/113011 A1

- (51) Internationale Patentklassifikation7: 11/11, 11/25

B23K 11/31,

- (75) Erfinder/Anmelder (nur für US): SCHMITT-WALTER,
- (21) Internationales Aktenzeichen: PCT/EP2004/005934 (22) Internationales Anmeldedatum:
 - 2. Juni 2004 (02.06.2004)
- (25) Einreichungssprache:

Deutsch

(26) Veröffentlichungssprache:

Deutsch

(30) Angaben zur Priorität:

103 28 593.8

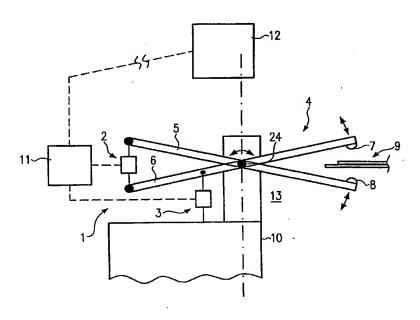
25. Juni 2003 (25.06.2003) DE

(71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von US): SWAC ELECTRONIC GMBH [CH/CH]; Chamer Strasse 79, CH-6303 Zug (CH).

- (72) Erfinder; und
- Stefan [DE/DE]; Unterfeld 1, 82041 Oberhaching (DE).
- (74) Anwalt: HILGERS, Hans; Grünecker, Kinkeldey, Stockmair & Schwanhäusser, Maximilianstrasse 58, 80538 München (DE).
- (81) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für jede verfügbare nationale Schutzrechtsart): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH. CN, CO, CR, CU, CZ, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, 7.W.

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

- (54) Title: METHOD FOR CONTROLLING AND/OR ADJUSTING THE MOVEMENT OF AN ELECTRODE HOLDER
- (54) Bezeichnung: VERFAHREN ZUR STEUERUNG UND/ODER REGELUNG EINER SCHWEISSZANGENBEWEGUNG



(57) Abstract: The invention relates to a method for controlling and/or adjusting movement of an electrode holder by means of an electrode holder drive (1) which comprises at least one primary drive device and one secondary drive device (2, 3). The primary drive device guides at least two electrode holder limbs (5, 6) comprising welding electrodes, essentially on opposite sides, to an object which is to be welded (9). The electrode holder limbs are pressed by a predetermined pressure force onto the object which is to be welded. During the actuation thereof, the secondary drive device varies the spatial position of the electrode holder and, more particularly the electrode holder limb. The aim of the invention is to control the contact of an object which is to be welded and to detect in a reliable manner, any possible deviations of predetermined spatial points during

contact thereof. As a result, the electrode holder is initially advanced to a specific spatial point with respect to the object which is to be welded; the electrode holder is maintained in a fixed spatial position during the advancement thereof; the secondary drive device is actuated until the object which is to be welded enters into contact with at least one electrode holder limb; contact is detected and subsequently the primary drive device closes the electrode holder by applying corresponding welding pressure.

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

WO 2004/113011 A1



- (84) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für jede verfügbare regionale Schutzrechtsart): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), eurasisches (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), europäisches (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).
- vor Ablauf der f\(\text{ir}\) \(\text{ Anderungen der Anspr\(\text{uch}\) che geltenden
 \(\text{Frist}\); \(\text{ Ver\(\text{off}\) fentlichung wird wiederholt, falls \(\text{Anderungen}\)
 eintreffen

Zur Erklärung der Zweibuchstaben-Codes und der anderen Abkürzungen wird auf die Erklärungen ("Guidance Notes on Codes and Abbreviations") am Anfang jeder regulären Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen.

Veröffentlicht

mit internationalem Recherchenbericht

⁽⁵⁷⁾ Zusammenfassung: Bei einem Verfahren zur Steuerung und/oder Regelung einer Schweißzangenbewegung mittels eines Schweisszangenantriebs (1), weicher zumindest eine Primär- und eine Sekundärantriebseinrichtung (2, 3) aufweist, führt die Primärantriebseinrichtung wenigstens zwei Schweisszangenschenkel (5, 6) mit Schweisselektroden von im Wesentlichen gegenüberliegenden Seiten an ein Schweissobjekt (9) heran. Dann werden die Schweisszangenschenkei mit vorbestimmter Druckkraft an das Schweissobjekt gepresst. Die Sekundärantriebseinrichtung variiert bei ihrer Betätigung eine räumliche Lage der Schweisszange und insbesondere der Schweisszangenschenkel. Um auch das Kontaktieren des Schweissobjekts durch die Schweisszange kontrolliert durchführen zu können und eventuelle Abweichungen von vorgegebenen Raumpunkten beim Kontaktieren sicher erfassen zu können, wird zuerst die Schweisszange an einen bestimmten Raumpunkt relativ zum Schweissobjekt herangefahren, die Schweisszange während des Heranfahrens in einer festen räumlichen Lage gehalten, die Sckundärantriebseinrichtung bis zum Kontaktieren des Schweissobjekts mit wenigstens einem Schweisszangenschenkel betätigt und das Kontaktieren erfasst und anschliessend die Schweisszange durch die Primärantriebseinrichtung unter Aufbau eines entsprechenden Schweissdrucks geschlossen.